

# Koordinacja procesów w środowisku rozproszonym

Zbigniew Suski

Koordinacja rozproszona

1

## Systemy rozproszone

**System rozproszony** jest zbiorem luźno powiązanych ze sobą komputerów połączonych siecią komunikacyjną (*Silberschatz*).

Zasoby zdalne - zasoby lokalne

---

**Dzielenie zasobów**  
**Przyśpieszanie obliczeń**  
**Niezawodność**

Zbigniew Suski

Koordinacja rozproszona

2

## Systemy rozproszone

- ❑ Przemieszczanie danych
- ❑ Przemieszczanie obliczeń
- ❑ Przemieszczanie procesów
  - *Równoważenie załadowania*
  - *Przyśpieszanie obliczeń*
  - *Preferencje sprzętowe*
  - *Preferencje oprogramowania*

Zbigniew Suski

Koordinacja rozproszona

3

## Synchronizacja czasu

- ❑ Dlaczego synchronizacja czasu jest ważna?
- ❑ Zależności czasowe w systemach operacyjnych
- ❑ Serwisy czasowe
  - serwis *time* (port 525)
  - serwis *daytime* (port 13)
  - serwis *ntp* (port 123)

Zbigniew Suski

Koordinacja rozproszona

4

## Źródła czasu

- ❑ Międzynarodowy czas atomowy (*International Atomic Time*)
- ❑ Uniwersalny czas skoordynowany (*Coordinated Universal Time - UTC*)
- ❑ Standard DCF77
- ❑ Sieciowe źródła czasu
- ❑ GPS



Zbigniew Suski

Koordinacja rozproszona

5

## Synchronizacja zegarów

- ❑ Zegary opóźnione
- ❑ Zegary przyspieszone
- ❑ Metoda *Cristiana*
- ❑ Algorytm z *Berkeley*



Zbigniew Suski

Koordinacja rozproszona

6

## NTP (*Network Time Protocol*)

- ❑ Dostarczanie usług umożliwiających klientom sieci dokładną synchronizację z czasem UTC.
  - ❑ Dostarczanie niezawodnych usług, zdolnych do przetrwania długich okresów braku połączenia.
  - ❑ Umożliwianie klientom dostatecznie częstych resynchronizacji.
  - ❑ Dostarczanie ochrony przed przypadkowym lub umyślnym zaburzaniem usługi.
- Tryb rozsyłania (*multicast mode*)
  - Tryb wywoływania procedur (*procedure-call mode*)
  - Tryb symetryczny (*symmetric mode*)

Zbigniew Suski

Koordinacja rozproszona

7

## Relacja uprzedniości zdarzeń Lamporta

1. Jeżeli A i B są zdarzeniami w tym samym procesie i A zaszło przed B, to zapisujemy:

$A \rightarrow B$

2. Jeżeli A polega na wysłaniu komunikatu przez proces P, a B na odebraniu tego komunikatu przez proces Q, to:

$A \rightarrow B$

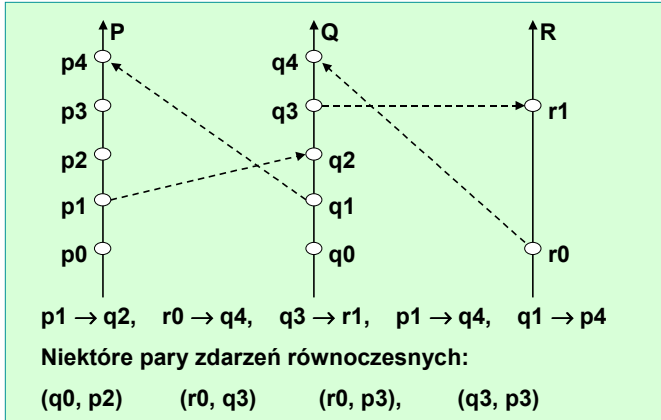
3. Jeżeli  $A \rightarrow B$  i  $B \rightarrow C$  to  $A \rightarrow C$ .

Zbigniew Suski

Koordinacja rozproszona

8

### Zegary logiczne Lamporta



Zbigniew Suski

Koordinacja rozproszona

9

### Zegary logiczne Lamporta

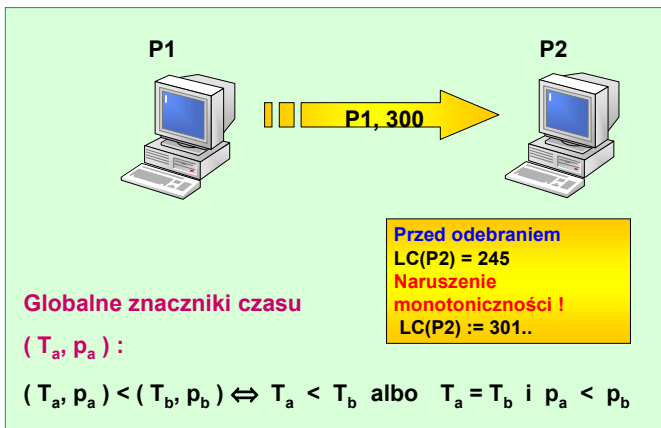
1. Zegar procesu jest zwiększany o 1 przed wystąpieniem każdego zdarzenia.
2. Jeśli proces wysła komunikat, to umieszcza w nim wartość bieżącą swojego zegara logicznego.
3. Przy odbiorze komunikatu proces oblicza  $z_o = \max(z_k, z_z)$  i zanim opatrzy tym znacznikiem zdarzenie odebrania komunikatu, stosuje regułę 1.

Zbigniew Suski

Koordinacja rozproszona

10

### Zegary logiczne Lamporta



Zbigniew Suski

Koordinacja rozproszona

11

### Koordinacja - wzajemne wyłączenie

- Podejście scentralizowane
- Podejście rozproszone
- Metoda przekazywania żetonu

Zbigniew Suski

Koordinacja rozproszona

12

### Wzajemne wyłączenie - podejście scentralizowane

- ❑ Proces wysyła do koordynatora **zamówienie**.
- ❑ Gdy proces otrzyma od koordynatora **odpowiedź** może wejść do swojej sekcji krytycznej.
- ❑ Po wyjściu z sekcji krytycznej, proces wysyła do koordynatora komunikat **zwalniający**.
- ❑ **Zamówienia** umieszczane są w kolejce, lub obsługiwane natychmiast, jeżeli kolejka jest pusta.
- ❑ Po otrzymaniu komunikatu ze **zwolnieniem**, koordynator pobiera komunikat z kolejki zamówień (jeżeli nie jest ona pusta) i wysyła **odpowiedź** do właściwego procesu.

Czy koordynator może nie wysyłać odpowiedzi ?

Zbigniew Suski

Koordinacja rozproszona

13

### Wzajemne wyłączenie - podejście rozproszone

- ❑ Proces wytwarza znacznik czasowy  $T_s$  i wysyła **zamówienie** ( $P, T_s$ ) do wszystkich innych procesów.
- ❑ Każdy z odbiorców **zamówienia** może wysłać **odpowiedź** natychmiast lub z opóźnieniem.
- ❑ Proces, który otrzyma **odpowiedzi** od wszystkich innych procesów, może wejść do sekcji krytycznej.
- ❑ W czasie pobytu w sekcji krytycznej musi on rejestrować wszystkie nadchodzące **zamówienia** (zwlekać z **odpowiedzią**).
- ❑ Po opuszczeniu sekcji krytycznej wysyła **odpowiedzi** do wszystkich procesów, od których ma zarejestrowane **zamówienia**.

Czy odbiorcy mogą nie wysyłać odpowiedzi ?

Zbigniew Suski

Koordinacja rozproszona

14

### Wzajemne wyłączenie - podejście rozproszone

#### Czynniki determinujące decyzję o zwłoce:

- ❑ Jeżeli proces przebywa w sekcji krytycznej, to opóźnia **odpowiedź**.
- ❑ Jeżeli proces nie zamierza wejść do sekcji krytycznej, to **odpowiedź** wysyła natychmiast.
- ❑ Jeżeli proces też zamierza wejść do sekcji krytycznej (czeka), to porównuje znacznik czasowy swojego **zamówienia** ze znacznikiem **zamówienia** odebranego. Jeżeli jego znacznik czasowy jest większy, to wysyła **odpowiedź** natychmiast.

**UWAGA: należy wykorzystywać znaczniki globalne**

Zbigniew Suski

Koordinacja rozproszona

15

### Wzajemne wyłączenie - podejście rozproszone

System składa się z procesów P1, P2, P3  
P1 i P3 chcą wejść do sekcji krytycznych

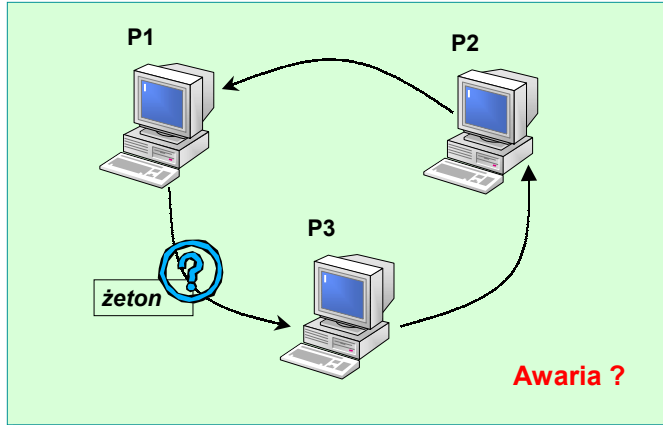
- ❑ Procesy wysyłają zamówienia:  
 $Zamówienie(P1, 10)$ ;  $Zamówienie(P3, 4)$
- ❑ Proces P2 odpowie natychmiast (nie wchodzi do sekcji krytycznej)
- ❑ Proces P1 odpowie natychmiast (jego znacznik (10) jest większy od znacznika w zamówieniu z procesu P3 (4))
- ❑ Proces P3 opóźni odpowiedź (w jego komunikacie znacznik jest mniejszy niż w odebranym)
- ❑ Proces P3 po otrzymaniu odpowiedzi od P1 i P2 wejdzie do sekcji krytycznej. Po wyjściu z niej wyśle komunikat odpowiedzi do P1.
- ❑ Proces P1 po otrzymaniu odpowiedzi od P3 wejdzie do sekcji krytycznej.

Zbigniew Suski

Koordinacja rozproszona

16

## Wzajemne wyłączenie – algorytm pierścieniowy



Zbigniew Suski

Koordinacja rozproszona

17

## Zapobieganie zakleszczeniom

Każdy proces otrzymuje jednoznaczny priorytet. Proces P może czekać na Q jeżeli P ma wyższy priorytet. W przeciwnym przypadku P zostanie usunięty.

- *Czekanie albo śmierć (technika bez wyłączeń)*. Jeżeli proces P zamawia zasób wykorzystywany przez proces Q, to procesowi P pozwala się czekać tylko wtedy, gdy jego znacznik czasowy jest mniejszy od znacznika czasowego procesu Q. W przeciwnym przypadku proces P jest usuwany (umiera).
- *Zranienie albo czekanie (technika wyłączeniowa)*. Jeżeli proces P zamówi zasób przetrzymywany aktualnie przez proces Q, to proces P może czekać tylko wtedy, gdy ma większy znacznik czasowy niż Q. W przeciwnym razie proces Q jest usuwany (Q zostaje zraniony przez P).

Zbigniew Suski

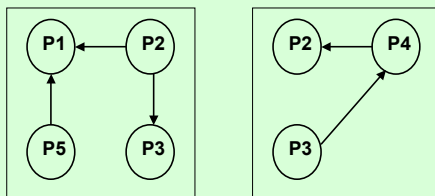
Koordinacja rozproszona

18

## Wykrywanie zakleszczeń

Graf oczekiwań:

Jeżeli proces P potrzebuje zasobu użytkowanego na stanowisku przez proces Q, to wysła do stanowiska komunikat z zamówieniem. Powoduje to dodanie do lokalnego grafu na stanowisku krawędzi  $P \rightarrow Q$ .

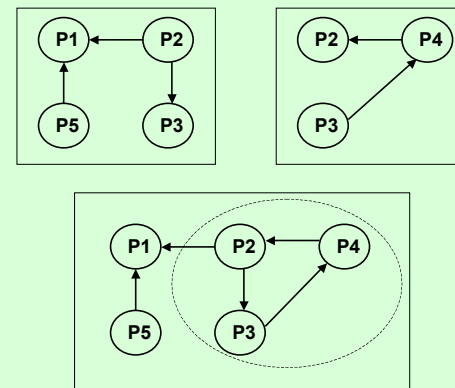


Zbigniew Suski

Koordinacja rozproszona

19

## Wykrywanie zakleszczeń



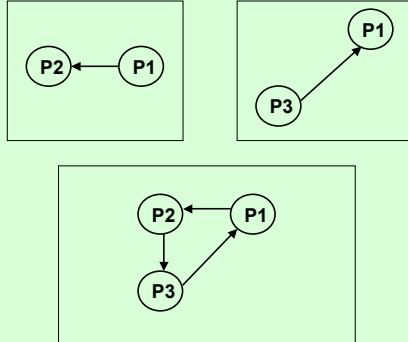
Zbigniew Suski

Koordinacja rozproszona

20

### Wykrywanie zakleszczeń

#### Podejście scentralizowane – fałszywe cykle



Zbigniew Suski

Koordinacja rozproszona

21

### Wykrywanie zakleszczeń – podejście hierarchiczne

Jeżeli kontrolery A i B mają wspólnego (najniższego) przodka C i węzeł P występuje w grafach lokalnych A i B, to węzeł P musi również wystąpić w grafie:

- kontrolera C,
- każdego kontrolera na drodze od C do A,
- każdego kontrolera na drodze od C do B.

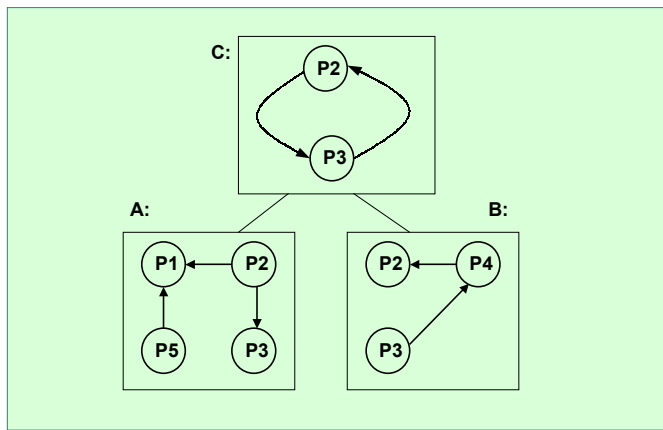
Jeżeli węzły P i Q występują w grafie kontrolera D oraz w grafie jednego z potomków D istnieje droga z P do Q, to w grafie oczekiwań D musi wystąpić krawędź P Q.

Zbigniew Suski

Koordinacja rozproszona

22

### Wykrywanie zakleszczeń – podejście hierarchiczne

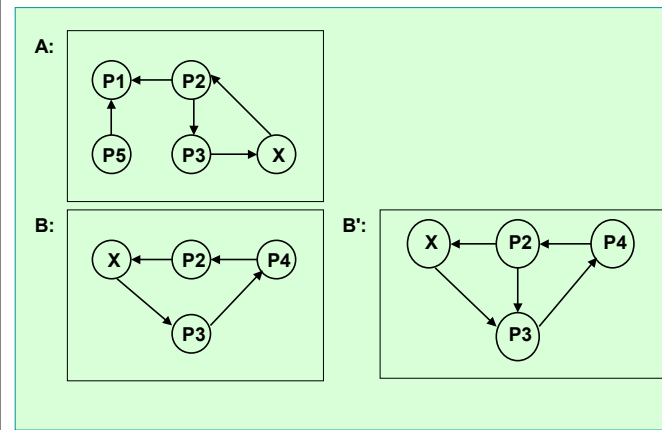


Zbigniew Suski

Koordinacja rozproszona

23

### Wykrywanie zakleszczeń – podejście rozproszone



Zbigniew Suski

Koordinacja rozproszona

24

## Wykrywanie zakleszczeń – podejście rozproszone

### Ograniczenie ruchu komunikatów

Gdy stanowisko wykryje cykl z węzłem X w postaci:

$$X \rightarrow P1 \rightarrow P2 \dots Pk \rightarrow X$$

to wyśle komunikat tylko wtedy, gdy  $ID(P1) > ID(Pk)$

**Stanowisko A:**

cykl:  $X \rightarrow P2 \rightarrow P3 \rightarrow X$                        $ID(P2) < ID(P3)$

**Stanowisko B:**

cykl:  $X \rightarrow P3 \rightarrow P4 \rightarrow P2 \rightarrow X$                        $ID(P3) > ID(P2)$

## Oporność systemu na uszkodzenia

Najczęstsze błędy w systemach rozproszonych:

- awaria łącza,
- awaria stanowiska,
- utrata komunikatu.

Wykrywanie awarii - procedura uzgadniania  
(*handshaking procedure*):

- Wysyłanie komunikatów *jestem sprawny*
- Wysyłanie komunikatów *czy jesteś sprawny?*
- Limit czasu na odpowiedź.

## Oporność systemu na uszkodzenia

Rekonfiguracja - uruchomienie procedury, która umożliwi rekonfigurację systemu i kontynuowanie obliczeń.

- Przekazanie informacji do innych stanowisk.
- Wytypowanie nowego koordynatora (jeżeli taki istniał i uległ awarii) - algorytmy elekcji.
- Skonstruowanie nowego pierścienia logicznego (jeżeli awarii uległo stanowisko będącego elementem łańcucha).
- Inne ...

## Oporność systemu na uszkodzenia

Wychodzenie z awarii

- Włączenie po naprawie uszkodzonego łącza lub stanowiska do systemu, bez zakłócania jego pracy.
- Powiadomienie innych stanowisk.

### Elekcja – algorytm tyrana

- ❑ Proces Pi wykrył awarię koordynatora i próbuje siebie obrać nowym koordynatorem.
- ❑ Proces Pi wysyła komunikat o elekcji do wszystkich procesów z wyższymi priorytetami. Czeką określony czas na nadejście przynajmniej jednej odpowiedzi.
- ❑ Jeżeli brak jest odpowiedzi, to proces siebie wybiera koordynatorem.
  - Wznawia kopię koordynatora.
  - Wysyła komunikat informujący o swoim wyborze do wszystkich procesów z mniejszymi od niego priorytetami.
  - KONIEC.

### Elekcja – algorytm tyrana cd.

- ❑ Jeżeli odpowiedź nadejdzie, to proces Pi rozpoczyna czekanie przez określony czas na komunikat o wyborze nowego koordynatora.
- ❑ Jeżeli komunikat o wyborze nie nadejdzie, to powinien wznowić algorytm.
- ❑ Jeżeli komunikat o wyborze nadejdzie, to powinien odnotować tę informację i KONIEC.
- ❑ Jeżeli jakkolwiek proces Pi otrzyma od procesu Pj ( $J < i$ ) komunikat o rozpoczęciu elekcji, to wysyła odpowiedź do Pi i zaczyna wykonywać swój algorytm elekcji.
- ❑ Każdy proces, który wrócił do działania po awarii, również rozpoczyna realizację algorytmu elekcji.

### Elekcja – algorytm pierścieniowy

- ❑ Jeżeli proces Pi wykryje awarię koordynatora, to tworzy nową listę aktywną (pustą). Wysyła komunikat *elekcja(i)* do sąsiada a swój identyfikator dodaje do swojej listy aktywnej.
- ❑ Jeżeli proces Pi otrzyma komunikat *elekcja(j)* to:
  - Jeżeli jest to pierwszy komunikat o elekcji, to tworzy nową listę aktywną z numerami  $i$  oraz  $j$ . Wysyła komunikat *elekcja(i)* a potem *elekcja(j)*.
  - Jeżeli  $i \neq j$ , to proces Pi dodaje  $j$  do swojej listy aktywnej i przekazuje komunikat dalej.
  - Jeżeli  $i = j$ , to koniec. Proces może teraz wybrać z listy najwyższy numer i wskazać go jako koordynatora.